

ロボットNo	チーム名	ロボット名	出走時刻	走行終了時間	自律走行記録				探索対象記録					特記事項
					結果	走行時間	自律走行終了地点	走行距離	対象1	対象2	対象3	対象4	対象5	
1330-01	尾崎研究室 チームA	MAUV	14:29	15:54	完走	85分10秒			14:38 発見	発見失敗 (後ろから 接近)。	他の対象 物を誤検 出したため 探索せず。	15:31 発見	付近を通 過したが、 発見失敗。	15:06 ロボット1330-02に遭遇、30-02は手動で非常停止したが、30-01は 自律的に停止した。
1330-02	尾崎研究室 チームB	ARIM	14:33	(15:35)		34分 (15:07)	第2探索ア リア出口付 近。							ロボット1330-01と接触しそうになったため、緊急停止ボタンを押した。 (その後ゴールまで自律走行、15:35ゴール着) 探索行動はなし。
1317	電気通信大 学知能シス テム学講座	Cartis	14:36	(15:19)		10秒	スタートエ リア内。 再走行時、 ゴール5m 手前で停 止。	5m						スタート時に失敗して再走行し、ゴール手前5mまで自律走行。探索 行動はなし。

※走行距離は、ロボットの記録による