

場所	時刻	ロボットNo.	アクション	気づいたこと等
探索対象1 (第1エリア)	11:11	1326-01	近づいて停止をしたが、認識したかは不明。	
	11:16	1328	停止せず、通過。	
	11:25	1327	停止後、「ピンポン」と音が鳴った。	
	11:30	1321-01	停止せず、左方を通過。	
	11:36	1328	停止せず、通過。	
	11:38	1310	発見し、停止。	
	11:39	1310	発見し、停止。	
	11:42	1306	一瞬停止(?)し、左方へ。	
	11:44	1328	停止せず、通過。	
	11:51	1326-01	停止したが、認識したかは不明。	
	12:03	1328	停止せず、通過。	
	12:04	1330-01	停止し、「見つけた」と言われた。	
	12:10	1303	停止せず、前方を通過。	
	12:12	1328	停止せず、前方を通過。	
	12:13	1326-02	停止し、「第1エリアの探索対象を発見しました。」と言われた。	
	12:26	1343	停止せず、前方を通過。	
	12:31	1317	停止したが、認識しなかった。	
	12:34	1330-02	停止後、「見つけた」と言われた。	
	12:39	1326-01	停止し、認識した。	
	12:40	1303	停止せず、前方を通過。	
	12:53	1324	停止せず、前方を通過。	
	13:05	1311	停止せず、前方を通過。	
	13:14	1321	停止せず、前方を通過。	
	13:20	1327	停止し、認識した。	
	13:35	1310	停止し、認識した。	
	13:35	1303	前方を通過。	
	13:40	1318	前方を通過。	
	13:45	1303	前方を通過。	
	14:01	1311	停止し、認識した。	
	14:02	1334	停止し、認識した。	
	14:07	1331	停止せず、前方を通過。	
	14:32	1326-01	停止後、「認識しました。」と言われた。	
	14:40	1330-01	停止後、「認識しました。」と言われた。	
	14:40	1327	停止後、「認識しました。」と言われた。	
	14:50	1328	停止せず、前方を通過。	
	14:51	1310	停止し、認識した。	
15:01	1326-01	前方を通過。		
15:04	1326-02	停止し、認識した。カウントダウン後、「発見しました」と言われた。背後から認識された。		
15:18	1321-01	2mほど手前で停止したが、すぐ動き出し通過して行った。		
15:32	1330-02	停止後、「見つけた」と言われた。		
15:50	1303	2mほど手前で停止。		

場所	時刻	ロボットNo.	アクション	気づいたこと等
探索対象2 (第2エリア1)	11:10	1326-02	手押しで通過。(データ取り)	
	11:13	1330-01	マニュアル走行で通過。	
	11:15	1323	マニュアル走行で通過。	
	11:20	1302	手押しで通過。	
	11:22	1303	手押しで通過。(データ取り)	
	11:24	1338	マニュアル走行で通過。	
	11:29	1327	自律走行。発見できず通過。	
	11:32	1317	マニュアル走行で通過。	
	11:34	1334	マニュアル走行で通過。	
	11:35	1326-02	手押しで通過。(データ取り)	
	11:38	1321-01	自律走行で通過。(探索せず)	
	11:38	1311	手押しで通過。	
	11:39	1331	マニュアル走行で通過。	
	11:40	1330-02	マニュアル走行で通過。	
	11:43	1310	3秒停止した。	
	11:47	1306	自律走行で通過。(探索せず)	
	11:55	1324	マニュアル走行で通過。	
	12:09	1332	マニュアル走行で通過。	
	12:18	1303	自律で発見、「見つけた」と発音、3秒停止。	
	12:24	1330-01	自律で発見、「見つけた」と発音、3秒停止。	
	12:28	1326-02	自律で発見、「見つけた」と発音、3秒停止。	
	12:50	1339	手動、通過。	
	12:51	1309	自律で発見、「見つけた」と発音、3秒停止。	
	12:52	1317	自律で走行、手動にて前で一時停止。	
	12:54	1328	自律で走行、手動にて前で一時停止。	
	12:57	1326-01	自律で手前に接近、発見できず通過。	
	13:08	1324	自律走行で通過。	
	13:15	1330-02	自律走行で通過。	
	13:28	1327	自律走行で通過。	
	13:29	1321-01	自律走行で通過。	
	13:45	1338	自律走行で通過。	
	13:46	1310	3秒停止した。	
	14:04	1308	自律走行で通過。	
	14:07	1334	手動で走行。(通過)	
	14:09	1338	自律走行で通過。	
	14:09	1302	自律走行で通過。	
	14:15	1302	自律走行で通過。	
	14:17	1331	自律走行で通過。	
	14:23	1303	自律走行で3秒程度停止後、「見つけた」と発音。	
	14:25	1301	手押しで通過。	
	14:30	1328	マニュアル走行で通過。	
	14:34	1338	自律走行で通過。	
	14:37	1311	自律走行で通過。	
	14:46	1332	マニュアル走行で通過。	
	14:47	1327	自律走行で通過。	
	14:53	1306	自律走行で通過。	
	14:58	1328	自律走行で通過。	
	14:58	1330-01	自律走行で通過。	
	15:01	1310	3秒間停止。	
	15:04	1303	3秒停止後、「見つけた」と発音。	
15:08	1326-01	自前で停止したり少し進んだりしながら自律走行で通過。		
15:14	1326-02	3秒程度停止後、「発見した」と発音。		
15:24	1302	手押しでデータ取り。		
15:28	1321-01	10m間隔で停止しながら走行していた。		
15:44	1302	手押しでロボットを近づけ、数秒間停止しながら走行していた。		
15:47	1317	自律走行で通過。		
15:54	1323	台車にロボットを乗せ通過。		
15:57	1303	自律走行で通過。		
15:58	1326-01	手押しで通過。		
16:00	1334	マニュアル操作でデータ取り。		

場所	時刻	ロボットNo.	アクション	気づいたこと等
探索対象3 (第2エリア2)	11:30	1327	5秒程度停止、サイン音が聞こえた。「見つけた」と言われたらしい。	じっと見つめられた感じ。
	11:47	1310	3秒程度停止、左後方より接近。	
	11:53	1310	3秒程度停止、左後方より接近。	ターゲットの右4m程離れた出店のオレンジ色のテーブルクロスにも3秒停止していた。
	12:02	1324	停止せず、前方を通過。	
	12:20	1303	停止せず、前方を通過。	カメラの画角から外れており検出できなかった様子。
	12:29	1330-01	後方から回り込むように接近。その後、左前方にて5秒程度停止。「発見しました。」と言われた。	
	12:32	1326-02	停止せず、右側方、前方を通過。	
	12:36	1326-02	停止せず、前方を通過。	
	12:53	1303	停止せず、前方を通過。	
	13:18	1330-02	後方を回って通過。	
	13:29	1327	かなり近くまで来て止まった。「探索対象を見つけました。」と言われた。	
	13:32	1321-01	停止せず通過。	
	13:48	1310	後方から看板の前で停止。	
	14:12	1302	後ろで停止。反応音。	
	14:13	1334	手動で近くまで来た。(見つけていない)	
	14:40	1311	後ろで停止。パソコン操作。	
	14:50	1327	目の前で停止。	少し離れたとことで一度止まってから近づいて停止。
	14:55	1306	停止せず後ろを通過。	
15:01	1330-01	看板の前で一瞬停止。回った時に看板にぶつかる。		
15:04	1301	後ろで3秒ほど停止。		
15:09	1310	看板の前で停止。	結構なスピードで近づいてきた。	
15:16	1326-02	後ろで近づいてきて停止。「発見しました。」と言われた。		

場所	時刻	ロボットNo.	アクション	気づいたこと等
探索対象 4 (第3エリア1)	11:35	1303	停止せず、左方を通過。	
	11:37	1330-01	停止せず、左方を通過。	
	11:50	1327	30秒停止し、右方を通過。	
	11:51	1317	停止せず、右方を通過。	
	11:52	1326-02	停止せず、右方を通過。	
	11:54	1334	停止せず、左方を通過。	
	11:59	1311	停止せず、右方を通過。	
	12:05	1331	停止せず、右方を通過。	
	12:06	1321-01	停止せず、左方を通過。	
	12:10	1330-02	停止せず、右方を通過。	
	12:11	1310	停止せず、右方を通過。	
	12:13	1306	停止せず、左方を通過。	
	12:45	1332	停止せず、右方を通過。	
	12:53	1330-01	3秒停止し、「見つけた。」と言いました。そして右方を通過。	
	12:55	1326-02	3秒停止し、「見つけた。」と言いました。そして右方を通過。	
	13:25	1317	停止せず、右方を通過。	
	13:38	1330-01	停止せず、右方を通過。	
	13:43	1330-02	3秒停止し、「見つけた。」と発声。その後、右方を通過。	
	13:54	1326-02	3秒停止し、「見つけた。」と発声。その後、右方を通過。	
	13:55	1327	3秒停止し、その後、右方を通過。	
	13:56	1321	3秒停止？その後、左方を通過。	
	14:05	1330-01	「検出」「考え中」「見つけた」3秒停止。「バックします。気を付けてください。」右方に走行。	
	14:18	1339	停止せず、右方向に走行。	
	14:28	1334	計測のため停止。左方向に移動。	
	14:39	1331	左方向へ走行。停止せず。	
	14:44	1301	左方向へ走行。停止せず。	
	14:44	1321	停止せず、左方を通過。	
	14:59	1317	しばらく停止、右方向に移動。	
	15:09	1327	3秒停止し、「見つけました。」と言って右方を通過。	
	15:22	1332	停止せず、右方を通過。	
	15:25	1330-01	3秒停止し、「見つけた」と言って右方を通過。	
	15:30	1303	停止せず、右方を通過。	
	15:37	1326-02	停止せず、右方を通過。	
	15:40	1310	1秒停止し、右方を通過。	
15:55	1321-01	停止せず、左方を通過。		

場所	時刻	ロボットNo.	アクション	気づいたこと等
探索対象5 (第3エリア2)	11:50	1327	近づいて停止して、音声を出力した。	
	11:34	1334	通過。左→右。	
	11:34	1311	手押し通過。右→左。左→右。	
	12:00	1331	手押し通過。右→左。	
	12:01	1321-01	自律、停止せず通過。	
	12:04	1330-02	自律、停止せず通過。	
	12:06	1310	停止して発見。音声なし。	
	12:06	1321-01	通過。	
	12:07	1306	自律、通過。	
	12:07	1330-02	手押し通過。	
	12:08	1310	停止、発見。	
	12:13	1306	自律、通過。	
	12:40	1332	手押し、通過。	
	12:45	1332	手押し、通過。	
	12:47	1330-01	自律「検出」と言われた。	
	12:50	1326-02	自律、通過。	
	12:52	1330-01	自律、通過。	
	12:54	1326-02	自律発見し近づいた。音声あり。	
	13:22	1317	自律、通過。	
	13:25	1330-01	手押し、通過。	
	13:27	1330-01	自律、通過。	
	13:40	1330-01	手押し、通過。	
	13:42	1330-02	手押し、通過。	
	13:47	1330-02	自律、3m手前で止まったのち、1m手前で「見つけた」と言われた。	
	13:49	1327	自律、1m手前で停止し、「見つけた」と言われた。	
	13:54	1326-02	自律、1m手前で「発見しました」と言われた。	
	13:56	1321-02	自律、通過。	
	13:59	1327	自律、1m手前で「発見」と言われた。	
	13:59	1330-01	自律走行、2m手前で停止、「NG」と言われた。	
	13:59	1330-01	自律走行、2m手前で停止、「NG」と言われた。	
	14:01	1330-01	1m手前で停止。「見つけた」と言われた。	ゆっくり動いているので恐怖感はない。
	14:06	1330-01	背後2m程で停止後、「考え中…」→その後何も起こらず再発進した。	
	14:18	1339	リモートコントローラー使用にて操作。通過。	
	14:25	1334	リモートコントローラー使用にて操作。50cm手前くらいで停止。そのまま通過。	正面を向くと圧迫感がある。
	15:10	1317	手押し、通過。	
	15:16	1338	リモコン使用にて通過。子供にちょっと触らせてあげてました。	
	15:19	1306	手押し、通過。	
	15:22	1327	「発見しました」と止まったのち動き、「NG」と言って止まった。	
	15:25	1328	自律、通過。	
	15:31	1332	リモコン使用、通過。	
	15:35	1330-01	手押し、通過。	
	15:35	1303	自律、通過。	
	15:43	1310	わずかに停止したのち、発信。	
	15:45	1326-02	手押し、通過。	