

※以下の内容を記入し、**実験走行日から5日以内に**、メールにて事務局（ challenge@rt-tsukuba.jp ）までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ 2014 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2015 第 1 回実験走行会 2015/ 7 / 4 ( 土 )

ロボット No.: 1509

ロボット名: Capybara A.T.

チーム名: 早稲田大学マイクロマウスクラブ

記載責任者: 篠田 圭介

### 1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

- ・コースの視察
- ・操作の確認
- ・ログデータの習得

### 2 実験の具体的内容と成果

#### 2.1 実験の具体的内容

実際にマニュアル操作で大清水公園を走行させる。

#### 2.2 実験成果

オドメトリ情報とレーザセンサによる点群のログデータを習得し、三次元のマップを作成した。

### 3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

#### 3.1 自律走行の内容

(今回自律走行は行わなかった。)

#### 3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

#### 3.3 残された課題

#### 3.4 失敗した理由

#### 3.5 確認走行を行った場合は、その記録

#### 3.6 記録走行を行った場合は、その記録

### 4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。

特にありません。