

※以下の内容を記入し、実験走行日から5日以内に、メールにて事務局（challenge@rt-tsukuba.jp）までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ2014ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ2015 第1回実験走行会 2015/7/4（土）

ロボットNo.: 1509

ロボット名: Capybara A.T.

チーム名: 早稲田大学マイクロマウスクラブ

記載責任者: 篠田 圭介

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

・コースの視察

・操作の確認

・ログデータの習得

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

実際にマニュアル操作で大清水公園を走行させる。

2.2 実験成果

オドメトリ情報とレーザセンサによる点群のログデータを習得し、三次元のマップを作成した。

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

(今回自律走行は行わなかった。)

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

3.3 残された課題

3.4 失敗した理由

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。

特にありません。