

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局（ challenge@rt-tsukuba.jp ）までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ 2015 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2015 第 4 回実験走行 2015/ 10/ 17 ( 土 )

ロボット No.: 1512-01

ロボット名: ORNE- $\alpha$

チーム名:

記載責任者:

千葉工業大学

嶋村 駿

ロボット設計・制御研究室

### 1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

公園外の自立走行

### 2 実験の具体的内容と成果

#### 2.1 実験の具体的内容

トライアル区間のゴール場所から自立走行させる  
横断歩道のデータ取り

#### 2.2 実験成果

大方の自立移動が可能  
横断歩道進入時と最後の段差を乗り越えるときにロボットが停止

### 3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

#### 3.1 自律走行の内容

トライアル区間以外の走行

#### 3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

横断歩道以外の走行が成功

#### 3.3 残された課題

横断歩道の段差  
探索対象者

#### 3.4 失敗した理由

地面を壁と誤認識してしまったために停止

#### 3.5 確認走行を行った場合は、その記録

#### 3.6 記録走行を行った場合は、その記録

### 4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。