※以下の内容を記入し、**走行日から 5 日以内**に、メールにて事務局（ challenge@rt-tsukuba.jp ）までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2016 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ　走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2016　第 1 回実験走行　2016/ 7 / 9 （土）

ロボット No.:　1613 -02　　ロボット名：COYOMI

チーム名：小山高専・弓削商船高専　　記載責任者：谷　篤郎

1　実験の目的（特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。）

走行コースやその環境の確認，画像データ収集及び環境地図の生成.

2　実験の具体的内容と成果

2.1　実験の具体的内容

・リモート操作により環境地図の生成

・走行コース上の障害物等の配置確認

・探索対象の画像データ取得

2.2　実験成果

・探索エリアまでの経路確認

・探索対象の画像データ取得

3　自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1　自律走行の内容

3.2　自律走行の結果（どこまで走れたか等）

3.3　残された課題

3.4　失敗した理由

3.5　確認走行を行った場合は、その記録

3.6　記録走行を行った場合は、その記録

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。