

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukubajp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ2016ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ2016 第 4 回実験走行 2016/ 10 / 16 (日)

ロボット No.: 1605-2

ロボット名: ORNE-β

チーム名: 千葉工業大学ロボット設計制御研究
室

記載責任者: 鈴木涼太

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)
地図作成

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

地図を作成した

センサでデータを取得した

2.2 実験成果

地図の作成ができた

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

3.3 残された課題

3.4 失敗した理由

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。