

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2016 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2016 第 3 回実験走行 2016/ 10/ 15(土)

ロボット No.: 1609-2

ロボット名: MML-05-Y

チーム名: 芝浦工業大学 マイクロメカトロニクス 記載責任者: 柳川 拓也

研究室

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

確認走行の達成

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

大清水公園内で自律走行を繰り返し、ロボットのパラメータを調整した

2.2 実験成果

大清水公園を自律走行で完走することができた

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

確認走行区間で自律走行を行った

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

確認走行区間を完走した

3.3 残された課題

実際に確認走行を行うことはできなかったため、次回に確認走行を行う

3.4 失敗した理由

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。