

つくばチャレンジ2016 第6回実験走行 記録走行結果

ロボットNo.	チーム名	ロボット名	出走時刻	走行終了時刻	走行時間	到達地点(m)	自律走行のマイルストーン				探索の記録				探索のマイルストーン	課題達成	横断歩道の挑戦	特記事項
							MS1	MS2	MS3	MS4	対象1	対象2	対象3	対象4				
1609-2	芝浦工業大学 マイクロメカトロニクス研究室	MML-05-Y	13:11	14:02	51分	2,037			○									・約220m地点他ロボット追い越し(手動停止) ・700m地点すれ違いあり。 ・1,820m地点のほり前で約30秒停止したが無事クリア。
1606	宇都宮プロジェクト	アロマックス9	13:36	14:20	44分	1,110		○			○	○				○	13:52 つくば公園通りの落ち葉でいつもよりふれが多くなった。 14:01 探索誤認 14:05 探索対象の人形の足を踏む。随走員が人形を移動し、解放。 14:20 信号で点滅中に、あと1m渡りきれず(中央公園から吾妻小) 14:23 信号で赤待ちの時、車の通過もしくは紅葉の誤認によりスタートしたため中断。	
1601	土浦プロジェクト	i-Cart Middle	14:13	14:59	46分	2,037			○								横断歩道と探索を行わない予定でスタートし、その範囲で完走。 探索エリアはスイープして探索可能な走行は成功した。	
1612	明治大学 MORIOKA LAB.	オッスカル	14:49	14:52	3分	70											正面から来た歩行者にかなり近づく。 公園内で芝に入り、スタック。	
1628-1	宇都宮大学尾崎研究室	MAUV	14:40	15:08	28分	1,050		○									600m付近で外板の一部が落ちた。	
1609-1	芝浦工業大学 マイクロメカトロニクス研究室	MML-05-H	14:39	15:48	69分	2,037			○								260m通過時間 14:48(スタートから9分)	
					0分													

※MS(マイルストーン)は以下の通り

MS1 : 確認走行区間の自律走行達成(スタートから大清水公園を出るところまでの260mの自律走行の達成)

MS2 : 1km点までの自律走行の達成(スタート後、大清水公園・つくば公園通り遊歩道・つくばセンター広場を経て、中央公園北部までの課題コース上1km地点までの自律走行を達成。)

MS3 : 課題コース中横断歩道区間の往復を除いた全区間(2,037m)の自律走行の達成(コース中つくば中央公園西部から分岐する、横断歩道を含む往復区間を除いたコースにおける自律走行の達成。)

MS4 : 課題コース(横断歩道区間を含む)の自律走行の達成

探索 : スタート点から走行開始後、ロボットが自律的に走行して探索エリア内ですべての探索対象を発見。