

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2016 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2016 第 5 回実験走行 2016/ 10 / 29 (土)

ロボット No.: 1628-01

ロボット名: MAUV

チーム名: 宇都宮大学 尾崎研究室

記載責任者: 土方 優明

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

横断歩道周辺の地図作成

データの収集

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

横断歩道周辺での地図作成、データ収集

2.2 実験成果

横断歩道の走行に必要な地図データを作成

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

横断歩道横断テスト

記録走行

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

中央公園へ向かう前の陸橋まで

3.3 残された課題

横断歩道走行用プログラムの改良

3.4 失敗した理由

バッテリー切れ

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

中央公園へ向かう前の陸橋まで自律走行

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。