※以下の内容を記入し、**走行日から 5 日以内**に、メールにて事務局（ challenge@rt-tsukuba.jp ）までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2016 ホームページで共有します。

# つくばチャレンジ　走行実験の内容および結果レポート

**つくばチャレンジ 2016　第　 6 回実験走行　2016/　11/04　（　金　）**

| | |
|---|---|
| ロボット No.:　1611 | ロボット名：Adventure 号 |
| チーム名：Adventure 号 | 記載責任者：河原　貴軌 |

1　実験の目的（特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。）

今年度初めてつくばでの走行のため，地図生成のためのデータ取得を目的に走行.

2　実験の具体的内容と成果

3

3.1　実験の具体的内容

コントローラーを使った動力走行により、コース情報の計測

3.2　実験成果

①往復パターンと②ゴール付近及び Bivi 付近を寄り道した片道パターンの 2 周分データを計測.

4　自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

4.1　自律走行の内容

無し

4.2　自律走行の結果（どこまで走れたか等）

4.3　残された課題

4.4　失敗した理由

4.5　確認走行を行った場合は、その記録

4.6　記録走行を行った場合は、その記録

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。