※以下の内容を記入し、**走行日から 5 日以内**に、メールにて事務局（ challenge@rt-tsukuba.jp ）までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2016 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ　走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2016　第　6 回実験走行　2016/　11/　4 （　金　）

ロボット No.:　1652	ロボット名：KIT-C3
チーム名：CIT-KIT A	記載責任者：有田　裕太

1　実験の目的（特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。）

確認走行の達成と課題エリア全体の地図作成ためのログデータ取得

2　実験の具体的内容と成果

2.1　実験の具体的内容

大清水公園のデータ取得、地図作成、実験走行など

2.2　実験成果

大清水公園までの確認走行の達成と課題コース全体のログ取得

3　自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1　自律走行の内容

地図上に waypoint を配置してその waypoint 上を走行

3.2　自律走行の結果（どこまで走れたか等）

確認走行を達成

3.3　残された課題

残りのコースの地図作成と自律走行のテスト

3.4　失敗した理由

3.5　確認走行を行った場合は、その記録

2 回挑戦した。

1 回目はスタート地点の看板を障害物と認識してしまい、スタートに失敗。

しきい値を修正し、2 回めで成功。

3.6　記録走行を行った場合は、その記録

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。