

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2016 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2016 第 7 回実験走行 2016/ 11 / 5 (土)

ロボット No.: 1647

ロボット名: メリー教授

チーム名: 迷える子羊大学

記載責任者: 奥村 純平

- 1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)
 - ・ 自律走行のトライ

- 2 実験の具体的内容と成果
 - 2.1 実験の具体的内容
 - ・ ウェイポイントナビゲーション

 - 2.2 実験成果
 - ・ 1.06km 自律走行

- 3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。
 - 3.1 自律走行の内容
 - ・ 試走コースを、ウェイポイントを設定し自律走行する事。
 - 3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)
 - ・ 1.06km の自律走行(交差点付近のT字路まで)
 - 3.3 残された課題
 - ・ 交差点付近の公園内は水平 LRF で検出できる特徴点が少なく、自己位置推定が難しい
 - 3.4 失敗した理由
 - ・ 自己位置のロスト
 - 3.5 確認走行を行った場合は、その記録
 - 3.6 記録走行を行った場合は、その記録
1.06km

- 4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。
最終回もよろしくお願いいたします。