※以下の内容を記入し、**走行日から 5 日以内**に、メールにて事務局（ challenge@rt-tsukuba.jp ）までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2017 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ　走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2017　第　5　回実験走行　2017/10/29　（　日　）

ロボット No.:　1727　　ロボット名：あかつきくん

チーム名：千葉大学知能機械システム研究室　　記載責任者：饗庭　大

1　実験の目的（特に準備したことがあれば，それもお書き下さい。）

・人物探索・信号機横断を含む全区間の走破

2　実験の具体的内容と成果

2.1　実験の具体的内容

・全区間における自律走行の実施

2.2　実験成果

・探索対象をすべて発見

・横断歩道手前までの走行を確認

3　自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1　自律走行の内容

・スタート地点から信号機までの区間における自律走行

・人物探索の実施

3.2　自律走行の結果（どこまで走れたか等）

・横断歩道手前までの走行を確認

・探索対象をすべて発見

3.3　残された課題

・走行の安定性の向上

3.4　失敗した理由

・センサの接触不良

・雨による制御系の不調

3.5　確認走行を行った場合は，その記録

3.6　記録走行を行った場合は，その記録

4. 運営側，実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。

豪雨の中での運営ありがとうございました．感謝申し上げます．