

# つくばチャレンジ2013本走行結果(確定版)

2013年11月17日(日)

【探索】  
○:成功 ×:失敗 -:探索せず

達成 ◎:全ての探索に成功しゴールに到達  
距離:ロボットの実走行距離(チーム申告値)

探索対象物探索結果

出走順	ロボットNo.	ロボット名	チーム名	出走時刻	終了時刻	終了までの時間	課題達成	完走/終了位置	1	2	3	4	5	走行距離<注>	随走委員によるコメント	
1	11:30	1326-02	Cranberry	千葉大学知能機械システム研究室	11:30:20	11:41:28	11:08		大橋過ぎ(往路)						409 m	11:35 ノバホール西側。街路樹緑石を認識せず。緑石が車輪空転。自己位置取れず。ライトオン手前で第1エリアと勘違いして、再び緑石でスタック。
2	11:33	1325	MieC LM	三重大学 プロジェクト 3S	11:33:06	11:36:21	3:15		出走失敗						15 m	2分以内に最初のラインを越えられず。
3	11:36	1330-01	MAUV	尾崎研究室チームA(宇都宮大)	11:37:00	12:55:00	78:00	◎	完走	○	○	○	○	○	2467 m	対象1:「見つけた」と言い、手前で停止。 12:48 1327と交錯する。一時停止。もう一度対象5を発見する。 12:53 コーンとわずかに接触。タイヤで踏む。
4	11:39	1304	PAR-13	芝浦工業大学 HRI研究室	11:39:01	11:39:05	0:05		出走失敗						0 m	
5	11:42	1334	Emu	チームデジタルヒューマン(産総研)	11:42:0	12:11:0	29:00		第1エリア	○					632 m	対象1を発見できたものの、その場でさらに探索し続け、20分後に自ら停止した。 オペレーターにより終了操作がなされた。
6	11:45	1344	POSS-TINY	北京大学POSSチーム	11:45:04	12:15:3	29:59		第3エリア	-	-	-	-		1290 m	時刻不明 1334を止めてもらって通過。 11:55 指示して止める。(点字利用者が近づいたため) 12:05 1343と接近。ひとまず止めるが、1343が避けて走れないとのことで1343を止めて再開。1344が避けて通過。
8	11:51	1321-02	ひとつぼ	筑波大学 知能ロボット研究室 卵かけ御飯	11:51:42	11:56:25	4:43		大橋手前(往路)						185 m	南2パークビル前で左車輪がはみ出した後、自動復帰するも自己位置エラーによりコース逸脱、停止ボタン。出だしは安定していました。
9	11:54	1343	TRC-17	つくろぼ	11:54:00	12:29:56	24:56		第1→2エリア						不明	12:04 ロボットのすれ違いのため随走委員の指示を受け停止。 12:06 再スタート。 12:12 ライトオンは左折せず直進。第1探索エリアを通過。
12	12:03	1338	THIGGER	成蹊大学 制御工学研究室	12:6:0	12:8:0	2:00		駐車場前(往路)						100 m	
14	12:09	1341	山田さん	実吉研究室画像チーム(東京工業大)	12:9:00	12:11:00	2:00		出走失敗						0 m	スタートできず。
15	12:12	1327	Smart Dump 7	防衛大学校滝田研究室	12:12:00	12:53:40	41:40	◎	完走	○	○	○	○	○	1599 m	出走前に人にぶつかられたが無事。 対象5の前で1330-01とかち合った。双方停止。1330-01が先にスタート。その後、再開。 ゴール前、1330-01を抜いた。
16	12:15	1307	Arl-2013	芝浦工業大学 ロボティクス研究室	12:15:00	12:18:30	3:30		スタートエリア脱出直後						20 m	12:17 最初のスロープで電動車いすが前方から来たため、非常停止ボタンで停止。電動車いすをやり過ぎ後、すぐに動作再開できず、次のチームが迫ってきたため、そこで終了。手動にてコース外へ移動した。
17	12:18	1306	PeGASuS	横浜国立大学 藤本研究室	12:18:00	12:43:00	25:00		テナントビル前(復路)	-	-	-	-	-	862 m	子供に近づいたため停止(2回)。ロボットが向かい合った為停止。杖の方が近づいてきたため停止。
18	12:21	1336	はなちゃん4号	TEAM T-WAVE SPIRIT(東海大)	12:21:00	12:23:00	2:00		スタートエリア脱出直後						22 m	白線通過直後にスロープの柵に接触で中止。

# つくばチャレンジ2013本走行結果(確定版)

2013年11月17日(日)

【探索】  
○:成功 ×:失敗 -:探索せず

達成◎:全ての探索に成功しゴールに到達  
距離:ロボットの実走行距離(チーム申告値)

探索対象物探索結果

出走順	ロボットNo	ロボット名	チーム名	出走時刻	終了時刻	終了までの時間	課題達成	完走/終了位置	探索対象物探索結果					走行距離<注>	随走委員によるコメント	
									1	2	3	4	5			
19	12:24	1339	無念 1号	大阪大学 コマツ共同研究講座 UGVチーム	12:24:00	12:25:30	1:30		遊歩道位置口付近(往路)						42 m	手すりにぶつかりそうになり終了。
20	12:27	1305	けんせいちゃん5号機	金沢工業大学 demura.net	12:27:00	13:11:40	44:40		テナントビル前(往路)						251 m	往路駐車場前南:2台に抜かれた。前ロボット通り抜け。 往路駐車場前西:1306と交錯中、杖を持った方が来て、幸い、盲人の方は連れの方が早めに避けて誘導してくれた。 自己位置ずれでぐるぐる回って回復を試みたが、キャストがコーンとコーンの重りにはまって動けなくなった。
21	12:30	1313	ERIC	小山高専・弓削商船高専	12:30:00	13:14:00	44:00		ゴールエリア	-	-	-	-	-	1678 m	12:39 一時停止(正面衝突回避のため)。 12:50 相手に停止してもらって追い越しました。 13:09 前方の車を停止してもらい回避。 ゴール10m手前にコースアウト。
22	12:33	1317	Cartis	電気通信大学 知能システム学講座	12:33:00	13:23:00	50:00		第3エリア南下	×	○	×	×	○	1503 m	テナント群で追い越し成功。すぐすれちがい。大橋出口3台すれちがい。オークラ前で誤検出。一旦停止で追い越され、その後再開。 オークラの自転車を「発見」。帰りの道、横位置ずれ?3mくらいずれたまま走行。 大清水公園で一旦停止。すれちがい。芝生侵入。1分もがく。対象過ぎて壁の前で立ち往生。 最後スロープ前の水飲み台に衝突しそうでリタイア。
23	12:36	1311	Orange2013	法政大学 自律ロボット実験室(ARL)	12:36:00	13:15:01	81:01		大橋手前(復路)	-	-	-			974 m	13:00 第2でコースアウト。 13:01 復帰。 13:09 人探しプログラムが起動していない可能性が判明した。
24	12:39	1301	KOJIRO	天野研究室(早稲田大)	12:39:00	12:39:05	0:05		出走失敗						2 m	
25	12:42	1312	Infant	AMSL Racing(明治大)	12:42:04	12:44:01	1:57		出走失敗						0 m	出走できず。
26	12:45	1320	Mair	筑波大学 知能ロボット研究室 robolin.jp	12:46:00	12:48:00	2:00		駐車場前(往路)						30 m	壁に接触して終了。
27	12:48	1315	コーボくん	金沢工業大学 夢考房 自律走行車プロジェクト	12:49:00	13:11:34	22:34		大橋(往路)						327 m	自転車が速かったため、一時停止。再開。
28	12:51	1323	坂本スペシャル(仮)	明治大学 MORIOKA LAB.	12:52:00	13:09:00	17:00		第1エリア手前						363 m	植え込み脇の縁石に引っかかりスタック。終了。
29	12:54	1318	エンデバー-屋外仕様2013	新潟県立長岡工業高等学校OB	12:55:06	12:56:39	1:33		出走失敗						10 m	
30	12:57	1322	Type13 M-UGV	関西学院大学 中後研究室	-	-	-		出走できずリタイア						-	マシントラブルで出走できず(リタイア)。
31	13:00	1326-01	CIMS~逢~	千葉大学知能機械システム研究室	13:00:03	13:43:55	43:52		大清水公園入口(復路)	○	○				1003 m	対象1:発見して接近。音声でアピール。 13:27 1302と接近のため、一時停止を指示。 13:37 自動復帰せず介入、カバー外したら復帰した。 公園入口スロープを逸脱、非常停止。
32	13:03	1324	Marmelo	圭司と愉快的仲間たち2013(東北大)	13:03:00	13:29:00	26:00		第1→2エリア	×					468 m	13:28 店の看板を誤検出。 13:29 木の根元の縁石を乗り越えた。 13:29 振動により暴走、緊急停止。

# つくばチャレンジ2013本走行結果(確定版)

2013年11月17日(日)

【探索】  
○:成功 ×:失敗 -:探索せず

達成 ◎:全ての探索に成功しゴールに到達  
距離:ロボットの実走行距離(チーム申告値)

探索対象物探索結果

出走順	ロボットNo.	ロボット名	チーム名	出走時刻	終了時刻	終了までの時間	課題達成	完走/終了位置	1	2	3	4	5	走行距離<注>	随走委員によるコメント
33	1306	1329 KAITver2	神奈川工大ロボット・メカトロニクス学科	13:06:00	13:06:20	0:20		出走失敗						0 m	スタート後、回転してしまった。
34	1309	1302 やまぶき3	機械制御工学研究室(芝浦工業大)	13:09:04	13:34:47	25:43		大橋(復路)						261 m	13:29 1326-01 接近のため止める。 13:35 1326-01 にぶつかる恐れがあったため終了。
35	1312	1328 プロキオン	大阪工業大学情報科学部チーム	13:12:00	13:40:00	28:00		第2エリア南	-	-	-			649 m	13:20 前のロボットが道をふさいだため非常停止。前のロボットの移動を待って動作再開(13:22)。 対象3を通過度、自己位置を見失い、対象1の方へ再度向かう。立木の縁石の前で非常停止で終了。 今回は、探索動作は行わないで走行した。
36	1315	1332 xega2	千葉工業大学 林原研究室ガンマ	13:15:15	13:53:00	37:45		第3エリア北上	-	-	-			不明	13:23 追いつかれて交錯しそうだったので一旦停止を指示。(橋の入り口で狭かった) 13:25 再開。 道左端葉っぱにスタックして停止。
37	1318	1330-02 ARIM	尾崎研究室チームB(宇都宮大)	13:18:00	14:36:00	78:00		第3エリア北上	○	○	○	○	○	2340 m	対象1:「見つけた」と発声。 13:23 ロボット同士(1332)の錯綜のため、マニュアルで一旦停止。 13:27 ロボット同士(1328)の錯綜のため、マニュアルで一旦停止。 13:34 縁石に片輪を乗り越えたが自力で乗り越えた。 14:35 木立の植え込みに乗り上げ、リタイア。そこにある看板の黄色に反応して寄って行ってしまった。
38	1321	1340 マッパーマッパー21型	福岡大学フューチャービジョン	13:21:00	13:23:00	2:00		スタートエリア脱出直後						20 m	13:23 階段の手すりに衝突。停止。
39	1324	1309 KIT-C3	CIR-KIT(九州工業大)	13:24:00	13:24:10	0:10		出走失敗						7 m	スタート後、コーンに衝突。
40	1327	1303 アロマックス4	宇都宮プロジェクト	13:27:03	13:48:00	20:57		大橋(復路)	○	○	○			792 m	対象1:ちょっと遠い?(2m位)発見は音声でアナウンス。 13:45 停止。リスタート。(杖をついてる人待つ。) 13:46 縁石にぶつかる。 13:48 リタイア。
41	1330	1337 高尾3号	東京高専ロボティクス連携チーム	13:30:00	13:33:20	3:20		駐車場前(往路)						60 m	途中でPCのハングアップで非常停止。
42	1333	1321-01 る〜ぷ	筑波大学 知能ロボット研究室 卵かけ御飯	13:30:00	14:46:28	73:22	◎	完走	○	○	○	○	○	1843 m	13:46 1310と直角で衝突危険。両方非常停止。(5cm距離で停止)1m後退させて、相手を先に行かせて再開。 ライトオン前で30人くらい人だかり(うち、16人は筑波大関係者)。 相手の随走の先生が早めに「止めて」指示を出していただいて助かった。 しらみつぶしのため、180° 旋回するのが速くて往来に直角の経路は歩行者の邪魔では?
43	1336	1308 Capybara A.T.	早稲田大学 マイクロマウスクラブ	13:36:00	13:43:00	7:00		大橋(往路)						260 m	橋中央の縁石に乗り上げ、停止。終了。
44	1339	1310 MG13	群馬大学・ミツパチーム	13:39:00	13:55:00	16:25		第2エリア北	○	○				831 m	13:47 1321ロボットと衝突の恐れがあり停止。再スタート。
45	1342	1319 あまてらす3号	桃太郎@岡山(中国能開大)	13:43:00	13:44:00	1:00		出走失敗						10 m	出走エリアを出られず。
46	1345	1342 メカ崎くん	東北大学 田所研究室	13:45:00	13:59:00	14:00		テナントビル前(往路)						150 m	

<注> 走行距離は各チームの報告によるロボットによる測定値