

※以下の内容を記入し、**実験走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2014 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2014 第 2 回実験走行会 2014/ 8 / 2 (土)

ロボット No.: 1438

ロボット名: はなちゃん 4 号

チーム名: T-WAVE SPIRITS

記載責任者: 長山裕哉

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

GPS、レーザーレンジセンサ、などのデータ取得と走行確認

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

公園内での GPS データの取得の確認と、GPS データによる走行の確認

2.2 実験成果

公園内半分程度までは走行できたが、GPS データを失うと走行が乱れた

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

今回は GPS データのみで走行実験を行った

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

公園内半分程度まで走行し、GPS データを失った途端に走行が乱れ停止した

3.3 残された課題

GPS データを失った時のロボットの動作をどのようにするかを解決する

3.4 失敗した理由

今回は GPS データを取得できない場合の対処法を考えていなかったため、当然の結果となったが、次回の走行実験までに解決できるようにする

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。