

※以下の内容を記入し、**実験走行日から5日以内**に、メールにて事務局( challenge@rt-tsukubajp )までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ 2014 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2014 第 2 回実験走行会 2014/ 8 / 2 ( 土 )

ロボット No.: 1442

ロボット名: TIHGGER

チーム名: 成蹊大学 制御工学研究室

記載責任者: 岡本 望

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

第一探索エリアの環境情報の収集とマップの作成。

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容  
ロボットに搭載した各種センサを用いて第一エリアの環境情報の収集を行った。また収集したデータからマップの作成を行った。

2.2 実験成果

第一探索エリアのデータの収集とマップの生成に成功した。

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

3.3 残された課題

3.4 失敗した理由

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。