

ロボットNo	チーム名	ロボット名	出走時刻	走行終了時間	自律走行記録				探索対象記録					特記事項
					結果	走行時間	走行距離	自律走行終了地点	対象1	対象2	対象3	対象4	対象5	
1437-02	尾崎研究室 (宇都宮大学)	sara	14:29	14:58	完走	28分55秒	約1300m	ゴール地点	-	-	-	-	-	子供が正面から近づいた。自動で停止。距離が40cmくらいで少し危なかった。蛇行することがあり、周囲の人の進路を少し阻害していた。
1408	群馬大学・ミツバ チーム	MG14	14:32	14:45	完走できず	13分1秒	699m	第2探索エリア 中央付近	○ 14:33	○ 14:45	-	-	-	・狭いところではゆっくり走行。 対象1:発見して接近。 対象2:発見して接近。接近しようとして縁石に接触。
1437-01	尾崎研究室 (宇都宮大学)	MAUV	14:36	記載なし	完走できず	記載なし	記載なし	記載なし	○ 14:39	-	-	-	-	対象1:14:41 2回目見つける。
1437-01	尾崎研究室 (宇都宮大学)	MAUV	14:52	15:02	完走できず	10分	記載なし	第1探索エリア スロープ付近	-	-	-	-	-	・スロープ進入時、手すりに対して回避行動を行った際、広場の方へ進入した。
1446-01	防衛大学校 滝田・伊達研究室	Smart Dump 8	15:20	15:30	完走	30分	記載なし	ゴール地点	-	-	-	-	-	

※走行距離は、ロボットの記録による。
※走行出発時刻と終了時刻については、未確認の部分があります。

※探索対象記録の凡例
○:成功 ×:失敗 -:探索せず /:達せず