

※以下の内容を記入し、**実験走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2014 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2014 第 3 回実験走行会 2014/ 9/ 21(日)

ロボット No.: 1422

ロボット名: コーボくん ver1.1

チーム名: 金沢工業大学 夢考房 自律走行車プロジェクト

記載責任者: 中村 昌寛

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

- (1) データロガー(以下、ロガー)による、ログデータの取得
- (2) コース、会場の視察

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

- (1) ロガーに搭載した GPS や、エンコーダと地磁気によるオドメトリのデータ取得を予定していた。他、URG のデータ取得も目指していた。

2.2 実験成果

- (1) 運搬時のトラブルにより、試走会当日にロガー本体を持ち込めず、オドメトリや URG のデータを断念した。GPS 単体での使用はできたので、GPS データ取得を行った。
- (2) コースの視察を行い、ロボットの走行に影響しそうな環境物を確認した。

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

3.3 残された課題

3.4 失敗した理由

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。