

※以下の内容を記入し、**実験走行日から5日以内**に、メールに添付の上、事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。この情報は、つくばチャレンジ 2014 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2014 第4回実験走行会 2014/ 10/ 12(日)

ロボット No.: 1406

ロボット名: TRC-18

チーム名: つくばろぼっとサークル

記載責任者: 須山 晃

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

オドメトリとURGによる自律走行のテスト

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

公園の自律走行のテスト

2.2 実験成果

公園の半分ほどの走行

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

オドメトリを追従することをメインとし、サブにURGを用いた

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

公園の半分ほど

3.3 残された課題

ランドマークの設置、増加

3.4 失敗した理由

ランドマークがなく、許容できないズレがでてきた

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。