

場所	時刻	ロボットNo.		気づいたこと等
探索対象1 (第1エリア)	11:00	1431	停止せず、前方を通過。(自律)	
	11:08	1432	停止せず、前方を通過。(リモコン)	
	11:15	1441	停止せず、前方を通過。(手押し)	
	11:17	1401	停止せず、前方を通過。(自律)	
	11:19	1415-01	前で停止後、効果音。その後通過。(自律)	
	11:22	1426	前で停止後、通過。(自律)	
	11:23	1415-02	前で停止後、効果音。その後通過。(自律)	
	11:25	1423	前で停止後、通過。(自律)	
	11:30	1431	停止せず、前方を通過。(自律)	
	11:35	1417-01	停止せず、前方を通過。(リモコン)	
	11:40	1441	停止せず、前方を通過。(自律)	
	11:44	1432	停止せず、前方を通過。(リモコン)	
	11:47	1437-02	前で停止後、「発見」。その後通過。	
	11:48	1437-01	停止せず、前方を通過。(手押し)	
	11:53	1409	停止せず、前方を通過。(自律)	
	11:55	1441	停止せず、前方を通過。(自律)	
	11:58	1446	停止せず、前方を通過。(自律)	
	12:07	1437-01	停止せず、前方を通過。(自律)	
	12:09	1401	停止せず、前方を通過。(自律)	
	12:12	1437-01	停止せず、前方を通過。(自律)	
	12:15	1441	停止せず、前方を通過。(自律)	
	12:17	1426	前で停止後、通過	
	12:19	1446-01	停止せず、前方を通過。	
	12:21	1401	前で停止後、通過。	
	12:38	1441	停止せず、前方を通過。	
	12:40	1437-02	前で停止、「発見」と言われた。	
	12:42	1437-02	前で停止、「発見」と言われた。	
	12:47	1419	停止せず、前方を通過。	
	12:54	1401	前で停止後、通過。	
	13:01	1423	前方通過。	自動走行
	13:03	1437-01	前方通過。	自動走行
	13:04	1446-02	前方通過	コントローラー
	13:13	1437-01	前方通過	自動走行
	13:15	1432	前方通過	コントローラー
	13:19	1423	前方通過	自動走行
	13:20	1409	前で停止。	自動走行
	13:25	1415-02	前方通過。	自動走行
	13:30	1426	前方至近で旋回。	自動走行
	13:31	1437-01	前方通過。	自動走行
	13:35	1423	前方通過。	自動走行
	13:49	1401	前で停止。	自動走行
	13:51	1415-02	前で3秒停止、音声にて知らせた。	自動走行
	13:54	1409	前で3秒停止。	自動走行
	13:57	1419	前方通過。	自動走行
	14:02	1415-01	前で停止し左右を見たがそのまま通過。	自動走行
	14:04	1423	前方通過。	自動走行
	14:10	1415-01	前で3秒停止後、1401の前にて、衝突。	自動走行
	14:11	1401	認識したようで、前に進んだところ左右から飛び出した1415-01と衝突	自動走行
	14:20	1415-01	前で3秒停止、音で知らせてくれた。	自動走行
	14:24	1401	前で3秒停止。	自動走行
14:31	1419	右から左に通過。	自動走行	
14:32	1437-01	右から左に通過。	手動走行	
14:47	1437-01	右から左に通過。	手動走行	
14:53	1426	前に3秒停止。	自動走行	
15:03	1419	停止せず、前方を通過。	手動	
15:06	1401	停止後「見つけた」と言われた。	自律	
15:07	1437-01	停止せず前方を通過。	自律	
15:08	1437-01	停止せず前方を通過。	自律	
15:14	1426	停止せず前方を通過。	手動	
15:43	1426	前方に3秒停止。	自動走行	
15:45	1437-01	停止せず、前方を通過。	手動走行	

場所	時刻	ロボットNo.	気ついたこと等
探索対象2 (第2エリア1)	11:10	1446-01	停止せず通過。
	11:20	1432	リモコン走行。
	11:33	1401	思わせぶりに、通過。
	11:36	1415-02	(もう1台)通過。通過(見つけられず)
	11:36	未確認	通過。
	11:49	1431	通過。
	11:56	1432	リモコン通過。
	12:04	1409	通過。
	12:05	1417-01	リモコン通過。
	12:08	1446	リモコン通過。
	12:19	1448	リモコン通過。
	13:04	1437-02	自動発見された。
	13:09	1401	通過自動。
	13:15	1448	リモコン通過。
	13:36	1432	手動、通過。
	13:46	1437-01	手動、通過。
	14:23	1415-02	自動、検出されず通過。
	14:42	1401	自動、検出されず通過。

場所	時刻	ロボットNo.		気づいたこと等
探索対象3 (第2エリア2)	11:01	1415-02	前方通過。	手押し
	11:10	1446-01	前方通過。	自動走行
	11:21	1432	前方通過。	コントローラー
	11:30	1432	前方でUターン。	コントローラー
	11:35	1401	前方通過。	自動走行
	11:37	1415-01	前で停止。	自動走行
	11:39	1415-02	前で停止。	自動走行
	11:52	1431	前方通過。	自動走行
	11:56	1415-02	前方通過。	自動走行
	11:57	1432	前方通過。	コントローラー
	12:06	1409	前方通過。	自動
	12:10	1417	前方通過。	手動
	12:11	1446	前方通過。	手動
	13:10	1401	前で停止、そのまま通過。	
	13:20	1437-02	停止せず、前方を通過。	
	14:07	1415-02	停止し、音を鳴らしながら左方を通過。	
	14:07	1409	未確認	2台ともほぼ来た時間が同じだったので発見できたどうか分からない。
	14:20	1423	左方を通過	
	14:44	1401	自動走行、こちらにゆっくり近づき停止したあと、そのまま通過。	なにかの合図が出るときとそうでない時があるようである。発見はできたようでした。

[つくばチャレンジ2014]
第5回実験走行 探索対象の記録

2014/10/13

場所	時刻	ロボットNo.	気づいたこと等	
探索対象4 (第3エリア1)	11:50	1415-01	前で数秒停止。	
	13:22	1446	左方を通過。	
	13:24	1437-02	左前方を通過。	記録走行
	13:26	1437-02	左方を通過。	記録走行
	13:29	1437-02	左後方で停止。数回。	記録走行
	13:36	1437-02	左前方旋回後、停止。(停止ボタンによるもの)	記録走行終了
	13:55	1437-01	通過。	手押しで走行
	14:15	1415-02	停止せず、左方を通過。	
	14:20	1415-02	停止せず、左方を通過。	
	14:28	1423	停止せず、左方を通過。	
	14:50	1401	停止後、音で反応して見つけられた。	

場所	時刻	ロボットNo.		気づいたこと等
探索対象5 (第3エリア2)	11:15	1446-01	停止せず、左方を通過。	自律走行
	11:26	1437	停止せず、左方を通過。	リモコン
	11:44	1401	停止せず、左方を通過。	自律走行
	11:48	1415-01	接近し、左前方で停止。(発見音?有)	自律走行
	11:50	1415-02	接近し、左前方で停止。(他の対象を誤認した模様)	自律走行
	12:00	1431	停止せず左方を通過。	自律
	12:02	1431	停止せず右方を通過。	自律
	12:18	1417-01	停止せず前方を通過。	
	12:36	1432	停止せず前方を通過。	手動
	14:00	1437-01	停止せず前方と後方を通過。	手押し
	14:16	1415-02	停止せず前方を通過。	自律
	14:28	1423	停止せず後方を通過。	自律
	14:50	1401	後方で停止後通過。	自律