

※以下の内容を記入し、**実験走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2014 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2014 第 7 回実験走行会 2014/ 11 / 03 (月)

ロボット No.: 1445

ロボット名: オッスカル

チーム名: 明治大学 MORIOKA LAB.

記載責任者: 宮本竜典

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

大清水公園内の自律走行と遊歩道の地図作成

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

大清水公園内の自律走行

遊歩道部の地図作成

2.2 実験成果

部分的には自律走行は出来た

バッテリーが足りずに地図は完成できなかった

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

スタート地点から公園内の自律走行

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

スタート地点から 20m ほど進んだところでどんぐり等の要因によりオドメトリがずれ、自己位置推定がずれてしまったので、緊急停止した。

3.3 残された課題

どんぐりなどへの対応策

3.4 失敗した理由

外的要因により、自己位置推定がうまく出来なかった。

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。