

※以下の内容を記入し、**実験走行日から5日以内**に、メールにて事務局( challenge@rt-tsukuba.jp )までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ 2014 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2014 第 8 回実験走行会 2014/ 11 / 14 ( 金 )

ロボット No.: 1407-01

ロボット名: KIT-C3

チーム名: CIR-KIT

記載責任者: 有田 裕太

- 1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)  
確認走行の達成.
- 2 実験の具体的内容と成果
  - 2.1 実験の具体的内容  
大清水公園での自律走行実験.
  - 2.2 実験成果  
大清水公園を一周することに成功した.
- 3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。
  - 3.1 自律走行の内容  
環境地図を用いた自律走行.
  - 3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)  
大清水公園を計 2 回自律走行で一周することに成功した。(内 1 回は確認走行)  
また、計 3 回ほど失敗した.
  - 3.3 残された課題  
対象人物発見システムの組み込みの課題
  - 3.4 失敗した理由  
障害物を検知後にロボットが動けなくなったため  
路上の落ち葉にエンコーダが絡まり、自己位置推定が破綻したため  
ウェイポイントの設定があったため  
上り坂を障害物として認識してしまったため
  - 3.5 確認走行を行った場合は、その記録  
確認走行に成功した
  - 3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。