

※以下の内容を記入し、**実験走行日から5日以内**に、メールに添付の上、事務局( challenge@rt-tsukuba.jp )までお送り下さい。この情報は、つくばチャレンジ 2014 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2014 第 8 回実験走行会 2014/ 11/ 14( 金 )

ロボット No.: 1410

ロボット名: KOJIRO

チーム名: 早稲田大学 天野研究室

記載責任者: 藤原 浩平

### 1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

トライアル区間での自律走行達成

### 2 実験の具体的内容と成果

#### 2.1 実験の具体的内容

トライアル区間の waypoint の確認

#### 2.2 実験成果

公園内ベンチ付近の waypoint に修正が必要なことを確認

### 3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

#### 3.1 自律走行の内容

トライアル区間での自律走行(確認走行)

#### 3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

確認走行 : 約 200m でリタイア(ベンチへの衝突の危険性を感じたため)

確認走行後の実験でスロープ手前までの自律走行を確認

#### 3.3 残された課題

ベンチ付近の waypoint の修正

スロープでの自律走行

#### 3.4 失敗した理由

確認走行のリタイア : ベンチ付近の waypoint の設計ミス

スロープでの自律走行 : モータードライバーの不具合

#### 3.5 確認走行を行った場合は、その記録

約 200m でリタイア(ベンチへの衝突の危険性を感じたため)

#### 3.6 記録走行を行った場合は、その記録

### 4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。