

ロボットNo	チーム名	ロボット名	出走時刻	走行終了時間	結果	自律走行記録				探索対象記録					特記事項
						結果	走行時間	走行距離	自律走行終了地点	対象1	対象2	対象3	対象4	対象5	
1408	群馬大学・ミツバチーム	MG14	14:00	14:20		完走できず	20分	1121m	第2探索エリア インフオメ前	○ 14:06	○ 14:16	○ 14:18	/	/	
1401	宇都宮プロジェクト	アロマックス5	14:13	15:01	自律走行 達成	完走	48分	1749.9m	ゴール地点	○ 14:22	○ 14:46	× 14:40	× 14:42	× 14:50	
1425	圭司と愉快的仲間 たち2014(東北 大)	Marmelo	14:25	15:45	自律走行 達成	完走	79分	1430m	ゴール地点	—	—	—	—	—	・芝生〜カピオの階段登行。数回規定の走路を外れたが、走破能力により回復。位置認識(GPS+目標)で修正成功。 ・ゴールゲート通過せず右側1.5mを通過。
1437-02	尾崎研究室(宇都 宮大)	sara	14:30	15:40	自律走行 達成	完走	70分	2056m	ゴール地点	○ 14:41	○ 14:57	×	×	○ 15:10	完走2056m
1437-01	尾崎研究室(宇都 宮大)	MAUV	14:39	15:16		完走できず	37分	1163m	第3探索エリア オークラ手前	○ 14:48	○ 15:05	○ 15:07	×	×	・第3探索対象を3回発見する。 ・15:03 自動販売機に「見つけた」 ・15:04 ポスターに「見つけた」 ・15:16 電池切れでストップ
1409	群馬大学リバース チーム	Pioneer3 AT-GR14	14:52	15:32	自律走行 達成	完走	40分	1430m	ゴール地点	/	/	/	/	/	
1423	電気通信大学 知 能システム学講座	Cartis	14:59	15:13		完走できず	14分	418m	トライアル区 間終了地点	○ 15:09	/	/	/	/	

※走行距離は、ロボットの記録による。  
※走行出発時刻と終了時刻については、未確認の部分があります。

※探索対象記録の凡例  
○:成功 ×:失敗 —:探索せず /:達せず