

つくばチャレンジ2016 本走行の結果

- 日程:11/6(日) 天候:晴
- 出走チーム数:50(参加登録53チーム)
 ロボット:58台 (参加登録62台)
- 課題達成ロボット:1台

【課題達成】

1631 Rossy

(筑波大学知能ロボット研究室チームRossy)



つくばチャレンジ2016 本走行の結果

【自律走行のマイルストーン4達成】

(完走:課題コースを通した自律走行(2,177m))

1626-01	MERCURY(LASER MODEL)	群馬大学リバストチーム
1601	i-cart Middle	土浦プロジェクト
1628-01	MAUV	尾崎研究室(宇都宮大学)

【自律走行のマイルストーン3達成】

(横断歩道区間を除く課題コースを自律走行 2,037m)

1605-02	ORNE-β	千葉工業大学工学部未来ロボティクス学科 ロボット設計・制御研究室
1609-01	MML-05-H	芝浦工業大学マイクロメカトロニクス研究室
1608	Dulcinea	大阪市立大学知識情報処理工学研究室
1625	Capybara J. V.	Project C.G.S.
1652	KIT-C3	CIR-KIT A
1627	MG16	群馬大学・ミツバチーム
1626-02	Mercury(VisMo)	群馬大学リバストチーム
1609-02	MML-05-Y	芝浦工業大学マイクロメカトロニクス研究室

つくばチャレンジ2016 本走行の結果

【自律走行のマイルストーン2達成】（1,000m点までの自律走行の達成）

1628-02	SARA	尾崎研究室(宇都宮大学)
1613-01	Compactbot	小山高専・弓削商船高専
1629-01	Orange2016	法政大学自律移動ロボット実験室(arl)
1623-02	暁月拾陸	千葉大学 知能機械システム研究室
1603	やまぶき 6	芝浦工業大学機械制御工学研究室
1611	Adventure号	金沢プロジェクト
1647	メリー教授	迷える子羊大学
1651	高尾5号	東京高専ロボティクス連携チーム
1612	オッスカル	明治大学 MORIOKA LAB.
1605-01	ORNE-a	千葉工業大学工学部未来ロボティクス学科 ロボット設計・制御研究室
1623-01	Cranberry 2016	千葉大学知能機械システム研究室

【自律走行のマイルストーン1達成】（確認走行区間の自律走行達成）

1616	AND-2016	芝浦工業大学ロボティクス研究室
1642	INFANT	AMSL Racing (明治大)
1636	AR Skipper	防衛大学校滝田・富沢研究室
1632	Kerberos	筑波大学知能ロボット研究室チーム
1622	Capybara A.T	WMMCつくばチャレンジプロジェクト.
1629-02	Orangemini2016	法政大学自律移動ロボット実験室(ARL)
1633	Kenaf	筑波大学知能ロボット研究室チームKenaf