

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局( challenge@rt-tsukuba.jp )までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ 2017 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2017 本走行 2017/ 11/ 5(日)

ロボット No.: 1704-2

ロボット名: MML-05-Y

チーム名: 芝浦工業大マイクロメカトロニクス研究室 記載責任者: 柳川 拓也

### [ 1 ] 本走行前後の実験走行について

#### 1 実験の目的

WP の調整、データ取得

#### 2 実験の具体的内容と成果

##### 2.1 実験の具体的内容

探索区間の WP を確認するため自律走行した

##### 2.2 実験成果

WP の位置を確認し、修正できた

### [ 2 ] 本走行について

#### 1 設定した目標

探索対象を見つけて、B コースを完走

#### 2 本走行の結果

探索対象を 1 人見つけて、マイルストーン 2 を達成した

#### 3 どこまで目的が達成されたか

探索対象を一部発見した

自律走行を 1500m 地点まで行えた

#### 4 失敗した場合は、その理由として考えられること

障害物回避の際に速度の急加速と回転が相まって自己位置が破綻してしまった

### [ 3 ] 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。