

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2017 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2017 第 7 回実験走行 2017/ 11/ 4 (土)

ロボット No.: 17 28-2

ロボット名: GDR-a01

チーム名: 大阪市立大学 知識情報処理工学・ 記載責任者: 志水 惇哉

機械力学研究室合同チーム

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

前回折れてしまった車軸を新しいものに変えた。

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

確認走行区間の自律走行

2.2 実験成果

確認走行区間を出る細い道の直前まで自律走行ができた

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

確認走行区間での自律走行

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

確認走行区間の最後の細い道に入る前まで

3.3 残された課題

3.4 失敗した理由

自律走行中に壁に突っ込んで行った

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

スタート後に停まってしまった

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。