

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2017 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2017 第 7 回実験走行 2017/ 11 / 4 (金)

ロボット No.: 1733

ロボット名: TITANIC

チーム名: 関西学院・東海大・東洋大・産技大合 記載責任者: 新井 雄介

同チーム(2)

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

大清水公園内の地図生成及び自律走行

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

手動走行によって大清水公園内の地図生成, また生成した地図データを利用しての自律走行

2.2 実験成果

大清水公園内の地図生成ができた

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

大清水公園内をエンコーダと URG を用いて自律走行

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

スタート地点から 30m 程度進んだ

3.3 残された課題

オドメトリの精度向上

3.4 失敗した理由

パラメータを把握していない, 知識不足

3.5 確認走行を行った場合は, その記録

行っていません

3.6 記録走行を行った場合は, その記録

行っていません

4. 運営側, 実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。