

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2017 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2017 本走行 2017/ 11/ 5(日)

ロボット No.: 1736

ロボット名: オッスカル

チーム名: 明治大学 MORIOKALAB

記載責任者: 湯田健太

[1] 本走行前後の実験走行について

1 実験の目的

前日、タイヤ・モーター間でのトラブルが発生したためハードウェア、モーターのパラメータを調節したためそれらの調節が正しく行われたかどうかの確認

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

ログを取りながらの大清水公園～人物探索エリアまでの自律走行

2.2 実験成果

タイヤ・モーター間のトラブルは解消されパラメータ調節も問題がないことが分かった
前日まで確認されていた自己位置推定のずれがなくなっていた

[2] 本走行について

1 設定した目標

1km の自律走行

2 本走行の結果

450m 地点

3 どこまで目的が達成されたか

設定した目標の半分程度と考えます

4 失敗した場合は、その理由として考えられること

走行コースに設置されていたコーンに激突し自己位置推定にずれが生じて走行不能になった
障害物回避システムのパラメータ調節不足(具体的に障害物をどのぐらい距離を取って避けるかなど)

[3] 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。

実験走行から本走行まで、大雨の日もあった中、大変お世話になりありがとうございました。